

**Programme de colles**  
**Semaine 26**  
**du 4 au 8 mai 2026**

**Questions de cours**

Sauf mention explicite il faut connaître l'énoncé et la démonstration.

1.  $P_A$  est une probabilité sur  $\Omega$ .
2. Formule des probabilités composées.
3. Formule des probabilités totales.
4. Espérance et variance de  $aX + b$ .
5. Formule de König-Huyghens.

**Exercices**

**Chapitre A12. Intégration**

- I. Continuité uniforme
- II. Définition des intégrales
- III. Propriétés
- IV. Sommes de Riemann
- V. Théorèmes
- VI. Intégrales des fonctions complexes

**Chapitre B10. Dimension**

- I. Dimension d'un espace vectoriel
- II. Dimension et sous-espaces vectoriels
- III. Applications linéaires en dimension finie

**Programme prévisionnel de la semaine suivante**

Chapitre C1 (Probabilités).

## Chapitre A12. Intégration

### I. Continuité uniforme

Définition, exemples. Si  $f$  est lipschitzienne alors elle est uniformément continue, si elle est uniformément continue alors elle est continue. Théorème de Heine.

### II. Définition des intégrales

Subdivision d'un segment, fonctions en escalier, intégrales des fonctions en escalier. Continuité par morceaux, théorème d'approximation par une fonction en escalier. Intégrale d'une fonction continue par morceaux sur un segment.

### III. Propriétés

Linéarité, croissance de l'intégrale. Si  $f$  est continue positive d'intégrale nulle sur un segment non réduit à un point alors  $f$  est nulle. Inégalité triangulaire, relation de Chasles.

### IV. Sommes de Riemann

Méthodes des carrés et des trapèzes. Théorème : si  $f$  est continue alors les suites  $(R_n)$  et  $(S_n)$  convergent vers  $\int_a^b f(t)dt$ .

### V. Théorèmes

Théorème fondamental et corollaire : toute fonction continue sur un intervalle admet une primitive. Valeur moyenne, atteinte si  $f$  est continue. Exemples de fonctions définies par une intégrale.

Formule de Taylor avec reste intégral, inégalité de Taylor-Lagrange.

### VI. Intégrales des fonctions complexes

Définition, inégalité triangulaire.

## Chapitre B10. Dimension

### I. Dimension d'un espace vectoriel

Espace vectoriel de dimension finie. Théorème : tout espace vectoriel de dimension finie admet une base, et toutes ses bases ont même cardinal. Définition de la dimension. Exemples usuels. Droites et plans vectoriels. Dimension d'un produit d'espaces vectoriels.

Théorème : cardinaux des familles génératrices et libres, cas d'égalité (familles génératrices minimales et libres maximales). Théorèmes de la base extraite et de la base incomplète.

### II. Dimension et sous-espaces vectoriels

Dimension d'un sous-espace vectoriel d'un espace vectoriel de dimension finie, cas d'égalité.

Tout sous-espace vectoriel d'un espace vectoriel de dimension finie admet un supplémentaire. Deux sous-espaces vectoriels  $F$  et  $G$  sont supplémentaires si et seulement si  $F \cap G = \{0_E\}$  et  $\dim F + \dim G = \dim E$ . Base adaptée à une somme directe. Formule de Grassmann.

Rang d'une famille de vecteur. Le rang d'une famille de  $p$  vecteurs d'un espace vectoriel de dimension  $n$  est inférieur à  $p$  et à  $n$ . Cas d'égalité.

### III. Applications linéaires en dimension finie

Une application linéaire est entièrement déterminée par l'image d'une base.

Proposition : l'image d'une base est libre, génératrice, une base si et seulement si  $f$  est injective, surjective, bijective.

Rang d'une application linéaire. En dimension finie, caractérisation de l'injectivité, de la surjectivité et de la bijectivité à l'aide du rang. Le rang de  $g \circ f$  est inférieur à ceux de  $f$  et de  $g$ .

Espaces vectoriels isomorphes en dimension finie,  $E$  et  $F$  sont isomorphes si et seulement si ils ont même dimension. La dimension des sous-espaces vectoriels et le rang des applications linéaires sont invariants par isomorphismes.

Théorème du rang, corollaire (cas  $\dim E = \dim F$ ).

Les hyperplans d'un espace vectoriel de dimension  $n$  sont les sous-espaces vectoriels de dimension  $n - 1$ . L'intersection de  $m$  hyperplans est de dimension au moins  $n - m$ . Tout sous-espace vectoriel de dimension  $n - m$  est l'intersection de  $m$  hyperplans.