

## Réponses

### Feuille de TD. B13

#### Exercices de cours

① Pour démontrer que l'application est définie positive, on remarque que pour tout  $u = (x, y) \in \mathbb{R}^2$  :

$$(u | u) = 5x^2 + 2xy + y^2 = (2x)^2 + (x + y)^2$$

Ceci montre que  $(u | u)$  est positif, et nul si et seulement si  $u = 0_{\mathbb{R}^2}$ .

③ D'après l'identité de polarisation  $(u | v) = 1$  donc  $u$  et  $v$  ne sont pas orthogonaux.

⑤ On obtient  $u = 3u_1 - u_2 + u_3$ .

⑥ On obtient  $\varepsilon_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 1)$   $\varepsilon_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(-1, 1)$ .

⑦ On obtient :  $\varepsilon_1 = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, -1)$   
 $\varepsilon_2 = \frac{1}{\sqrt{6}}(2, -1, 1)$   
 $\varepsilon_3 = \frac{1}{\sqrt{2}}(0, 1, 1)$

⑧ On applique la première égalité aux sous-espaces vectoriels  $F^\perp$  et  $G^\perp$ .

L'égalité  $A^{\perp\perp} = A$  permet de conclure.

⑨ On obtient :

$$P = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad d(v, F) = 5\sqrt{2}$$

⑩ On obtient :

$$P = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \quad S = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

⑪ On obtient la base orthonormée :

$$e_0(x) = 1$$

$$e_1(x) = \sqrt{3}(2x - 1)$$

$$e_2(x) = \sqrt{5}(6x^2 - 6x + 1)$$

Ensuite  $p(\exp) = \lambda_0 e_0 + \lambda_1 e_1 + \lambda_2 e_2$  avec :

$$\lambda_0 = e - 1 \quad \lambda_1 = \sqrt{3}(3 - e) \quad \lambda_2 = \sqrt{5}(7e - 19)$$

En notant  $f = p(\exp)$  :

$$\forall x \in [0, 1] \quad f(x) = (e - 1) + 3(3 - e)(2x - 1) + 5(7e - 19)(6x^2 - 6x + 1)$$

On calcule par ordinateur :

$$d(\exp, f) = \|\exp - f\| = \left( \int_0^1 (e^x - f(x))^2 dx \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$\simeq 0,0053$$

On peut voir sur le graphique de la figure 1 qu'effectivement la fonction polynomiale du second degré  $f$  est une bonne approximation de la fonction exponentielle sur l'intervalle  $[0, 1]$ .

L'écart maximal entre  $f$  et  $\exp$  est 0,015.

#### Travaux dirigés

① Toutes les applications sont bilinéaires.

a.  $\varphi(u, u) < 0$  pour  $u = (0, 1)$ .

b.  $\varphi$  n'est pas symétrique.

c.  $\varphi$  est un produit scalaire.

$$\varphi(u, u) = (x - 2y)^2 + 2y^2$$

d.  $\varphi(u, u) < 0$  pour  $u = (1, 2)$ .

③

a.  $N$  est la norme associée au produit scalaire :

$$(u | v) = xx' + \frac{1}{2}(xy' + x'y) + yy'$$

Pour démontrer que ce produit scalaire est défini positif on écrit :

$$(u | u) = \left(x + \frac{1}{2}y\right)^2 + \left(\frac{\sqrt{3}}{2}y\right)^2$$

b. Par exemple  $u_1 = (1, 0)$  et  $u_2 = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, -2)$ .

④ Par inégalité triangulaire :

$$\begin{aligned} \|\lambda u + (1 - \lambda)v\| &\leq |\lambda|\|u\| + |1 - \lambda|\|v\| \\ &\leq \lambda + (1 - \lambda) = 1 \end{aligned}$$

L'ensemble des  $\lambda u + (1 - \lambda)v$  pour  $\lambda \in [0, 1]$  est le segment  $[u, v]$ .

⑤ En développant  $\|u + \lambda v\|^2$  on obtient :

$$\|v\|^2 \lambda^2 + 2(u | v) \lambda \geq 0$$

Si  $v$  est nul alors  $u$  et  $v$  sont orthogonaux. Sinon le discriminant du polynôme ci-dessus est  $-4(u | v)^2$ , il doit être nul.

⑥ On démontre que la famille  $(e_1, \dots, e_n)$  est orthogonale. Elle est donc libre.

On pose, pour tout vecteur  $u$  :

$$v = u - \sum_{i=1}^p (u | e_i) e_i$$

On démontre que  $\|v\| = 0$ . La famille est donc génératrice.

⑦ Raisonner sur la dimension.

⑧ On démontre que  $f$  est linéaire, puis que  $f$  est le projecteur orthogonal sur  $\text{Vect}(v)$ .

**9**

- a. On développe  $(u + v | f(u + v))$ .
- b. On démontre que  $\ker f$  et  $\operatorname{im} f$  sont orthogonaux grâce à la question précédente, puis on applique le théorème du rang.

**10** Tout vecteur  $u \in E$  s'écrit  $u = v + w$  avec  $v = p(u)$  et  $w \in \ker p$ . Si  $p$  est un projecteur orthogonal alors  $v$  et  $w$  sont orthogonaux, donc le théorème de Pythagore permet de conclure.

Dans l'autre sens on écrit  $\|v\| \leq \|v + \lambda w\|$  avec  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

**11**

a.  $\varepsilon_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} = (0, 1, 1)$

$\varepsilon_1 = \frac{1}{\sqrt{6}}(2, -1, 1)$

$\varepsilon_3 = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, -1)$

b.  $(\frac{5}{\sqrt{2}}, \frac{3}{\sqrt{6}}, 0)$

**12**  $P = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 5 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -2 & 2 & 5 \end{pmatrix}$

$p(u) = \frac{5}{3}(1, 1, 1) \quad u - p(u) = \frac{1}{3}(1, -2, 1)$

$d(u, F) = \sqrt{\frac{2}{3}}$

**13**

a.  $F^\perp = \operatorname{Vect}((2, -8, 3, 2)), u_4 = \frac{1}{9}(2, -8, 3, 2)$ .

b.  $q(u) = (u | e_4) e_4$  et  $p - \operatorname{Id}_E - q$  donc :

$$Q = \frac{1}{81} \begin{pmatrix} 4 & -16 & 6 & 4 \\ -16 & 64 & -24 & -16 \\ 6 & -24 & 9 & 6 \\ 4 & -16 & 6 & 4 \end{pmatrix}$$

et  $P = \frac{1}{81} \begin{pmatrix} 77 & 16 & -6 & -4 \\ 16 & 17 & 24 & 16 \\ -6 & 24 & 72 & -6 \\ -4 & 16 & -6 & 77 \end{pmatrix}$

**14** On obtient  $S = \frac{1}{121} \begin{pmatrix} 41 & 36 & 108 \\ 36 & -113 & 24 \\ 108 & 24 & -49 \end{pmatrix}$

**15**

a. Utiliser l'identité de polarisation, ou développer  $\|f(u + v)\| = \|u + v\|$ .

b. Si  $f$  est une symétrie alors :

$$(f(u) | v) = (f \circ f(u) | f(v)) = (u | f(v))$$

Réciproquement :

$$(f \circ f(u) | v) = (f(u) | f(v)) = (u | v)$$

Donc  $f \circ f(u) - u$  est orthogonal à tout vecteur de  $E$ , donc est nul.

Enfin, si  $f(u) = u$  et  $f(v) = -v$  alors :

$$(u | v) = (f(u) | -f(v)) = -(u | v)$$

Donc  $u$  et  $v$  sont orthogonaux.

c. Si  $f$  est une symétrie alors l'égalité  $(f(e_i) | e_j) = (e_i | f(e_j))$  montre que  $a_{ij} = a_{ji}$ .

Pour la réciproque il faut démontrer que si  $f$  est orthogonale alors  ${}^tAA = I_n$ .

**16**

a. Pour toute fonction  $f$ , la fonction  $u$  appartient à  $F$ , donc si  $f \in F^\perp$  alors  $(f | u) = 0$ . La fonction  $t \mapsto tf^2(t)$  est positive continue, donc elle est nulle. Ainsi  $f$  est nulle sur  $]0, 1]$ , puis par continuité  $f$  est nulle.

Ainsi  $F^\perp = \{0_E\}$ .

b.  $F^{\perp\perp} = E$ , alors que  $F \neq E$ .

$F \oplus F^\perp = F \neq E$ .

**17** Si  $A = (a_{ij})$  et  $B = (b_{ij})$  alors :

$$(A | B) = \sum_{ij} a_{ij} b_{ij}$$

a. On écrit  $(A | B) = (B | A)$ .

Si  ${}^tA = A$  et  ${}^tB = -B$  alors  $\operatorname{tr}(AB) = \operatorname{tr}(-BA) = -\operatorname{tr}(AB)$ , donc  $(A | B) = 0$ .

Comme  $E = \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \oplus \mathcal{A}_n(\mathbb{R})$  alors  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  et  $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$  sont l'orthogonal l'un de l'autre.

b. On obtient des bases orthonormées avec les  $E_{ii}$  et les  $\frac{1}{\sqrt{2}}(E_{ij} + E_{ji})$  pour  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  et les  $\frac{1}{\sqrt{2}}(E_{ij} - E_{ji})$  pour  $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$ .

c.  $p(A) = \frac{1}{2}(A + {}^tA)$ , ce que l'on peut démontrer directement car  $A = \frac{1}{2}(A + {}^tA) + \frac{1}{2}(A - {}^tA)$ .

**18**

a.  $F$  est le noyau de la trace qui est une forme linéaire non-nulle, donc  $F$  est un hyperplan de  $E$ . On constate que  $(I_n | A) = 0$  pour toute matrice de  $F$ , donc  $I_n$  est orthogonal à  $F$ . Ainsi  $F^\perp = \operatorname{Vect}(I_n)$ .

b. Une base orthonormée de  $F^\perp$  est  $J = \frac{1}{\sqrt{n}}I_n$ .

Soit  $p$  le projecteur orthogonal de  $E$  sur  $F^\perp$ . Alors  $p(A) = (A | J) J = \frac{\operatorname{tr} A}{n} I_n$ .

La distance de  $A$  à  $F$  est  $\|p(A)\| = \frac{|\operatorname{tr} A|}{\sqrt{n}}$ .

**19**

a.  $F = \operatorname{Vect}((1, -1, 1)), \varepsilon_1 = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, -1, 1)$ .

b. On choisit  $\varepsilon_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 1, 0)$  et  $\varepsilon_3 = \frac{1}{\sqrt{6}}(-1, 1, 2)$ .

c. On obtient  $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \\ 0 & -\frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$ .

d.  $f$  est la rotation de l'espace d'axe  $F$  et d'angle  $-\frac{2\pi}{3}$ .

Avec  $A = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ -2 & 1 & 2 \\ 1 & -2 & 2 \end{pmatrix}$

On obtient la rotation d'axe  $\operatorname{Vect}((1, 0, 1))$  et d'angle  $\theta = -\arccos \frac{1}{3}$ .

**20**

- a. Si  $E$  et  $F$  sont deux espaces vectoriels de dimensions finies alors  $\mathcal{L}(E, F)$  est de dimension  $\dim E \times \dim F$ . Donc  $E^*$  est de dimension  $n$ .
- b. Par linéarité à gauche du produit scalaire, l'application  $u \mapsto (u | v)$  est une application linéaire de  $E$  dans  $\mathbb{R}$  pour tout  $v \in E$ .

- c. Par linéarité à droite du produit scalaire on obtient  $\varphi_{\lambda v + v'} = \lambda \varphi_v + \varphi_{v'}$ .
- d. L'application  $\Phi$  est injective, car  $\varphi_v(v) = \|v\|^2$ . Par corollaire du théorème du rang, comme  $\dim E = \dim E^*$  alors  $\Phi$  est un isomorphisme. Donc tout élément  $\varphi$  de  $E^*$  admet un et un seul antécédent par  $\Phi$ .

**21**

- a. L'application  $w \mapsto \det(u, v, w)$  est une forme linéaire, donc d'après l'exercice précédent il existe un et un seul  $x \in E$  tel que :

$$\forall w \in E \quad (x | w) = \det(u, v, w)$$

- b. Par bilinéarité du produit scalaire et trilinearité du déterminant on montre que pour tout  $w \in E$  :

$$(\lambda(u \wedge v) + u' \wedge v | w) = \det(\lambda u + u', v, w)$$

Par unicité du produit vectoriel :

$$\lambda(u \wedge v) + u' \wedge v = (\lambda u + u') \wedge v$$

De même on démontre la linéarité à droite du produit vectoriel.

Par antisymétrie du déterminant et bilinéarité du produit scalaire on montre que pour tout  $w \in E$  :

$$(-(u \wedge v) | w) = \det(v, u, w)$$

Par unicité du produit vectoriel  $v \wedge u = -u \wedge v$

Ainsi le produit vectoriel est antisymétrique, et par équivalence il est alterné.

- c. Pour  $w = u$  on obtient :

$$(u \wedge v | u) = \det(u, v, u) = 0$$

Donc  $u \wedge v$  est orthogonal à  $u$ .

De même  $u \wedge v$  est orthogonal à  $v$ .

- d. On note  $w = (x, y, z)$ . On développe le déterminant  $\det(u, v, w)$  par rapport à la troisième colonne, et on obtient par identification :

$$u \wedge v = \left( \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ z_1 & z_2 \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ z_1 & z_2 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{vmatrix} \right)$$

On peut démontrer également que le triplet de vecteur  $(u, v, w)$  est une base orthonormée directe de  $\mathbb{R}^3$  si et seulement si  $w = u \wedge v$ .

Aussi, si  $\theta$  est une mesure de l'angle entre  $u$  et  $v$  alors :

$$\|u \wedge v\| = \|u\| \|v\| |\sin \theta|$$